

# EG3014芯片数据手册

大功率MOS管、IGBT管栅极驱动芯片

### 版本变更记录

版本号	日期	描述
V1.0	2012 年 06 月 06 日	EG3014 数据手册初稿

## 目录

1. 特点 .....	4
2. 描述 .....	4
3. 应用领域 .....	4
4. 引脚 .....	4
4.1. 引脚定义 .....	4
4.2. 引脚描述 .....	4
5. 结构框图 .....	5
6. 典型应用电路 .....	5
7. 电气特性 .....	7
7.1 极限参数 .....	7
7.2 典型参数 .....	8
7.3 开关时间特性及死区时间波形图 .....	9
8. 应用设计 .....	10
8.1 V <sub>CC</sub> 端电源电压 .....	10
8.2 输入逻辑信号要求和输出驱动器特性 .....	10
8.3 自举电路 .....	11
9. 封装尺寸 .....	12
9.1 SO8 封装尺寸 .....	12

# EG3014 芯片数据手册 V1.0

## 1. 特点

- 高端悬浮自举电源设计，耐压可达 100V
- 内建死区控制电路
- 自带闭锁功能，彻底杜绝上、下管输出同时导通
- 采用半桥达林顿管输出结构具有大电流栅极驱动能力
- 专用于无刷电机 N 沟道 MOS 管、IGBT 管栅极驱动
- HIN 输入通道高电平有效，控制高端 HO 输出
- LIN 输入通道高电平有效，控制低端 LO 输出
- 外围器件少
- 静态电流小：4.5mA
- 封装形式：SOP-8

## 2. 描述

EG3014 是一款高性价比的大功率 MOS 管、IGBT 管栅极驱动专用芯片，内部集成了逻辑信号输入处理电路、死区时控制电路、闭锁电路、电平位移电路、脉冲滤波电路及输出驱动电路，专用于无刷电机控制器中的驱动电路。

EG3014 高端的工作电压可达 100V，V<sub>CC</sub> 的电源电压范围宽可达 30V，静态功耗低仅 4.5mA。该芯片具有闭锁功能防止输出功率管同时导通，输入通道 HIN 和 LIN 内建了一个 10K 下拉电阻，在输入悬空时使上、下功率 MOS 管处于关闭状态，输出结构采用半桥式达林顿管结构，采用 SOP8 封装。

## 3. 应用领域

- 电动摩托车控制器
- 变频水泵控制器
- 电动自行车控制器
- 无刷电机驱动器
- 100V 降压型开关电源
- 高压 Class-D 类功放

## 4. 引脚

### 4.1. 引脚定义

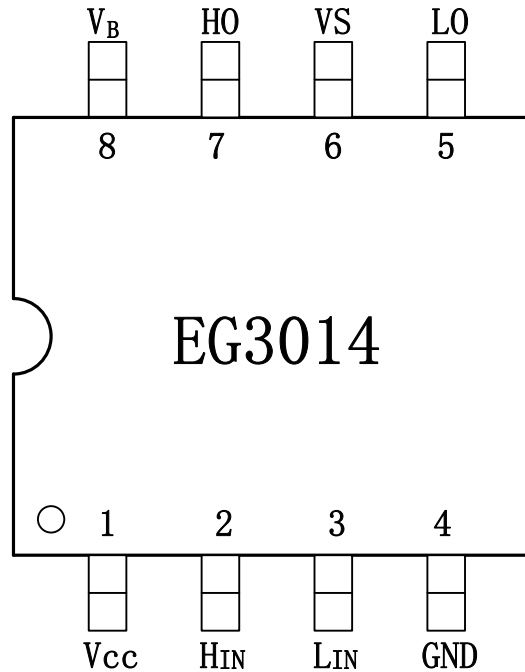


图 4-1. EG3014 管脚定义

### 4.2. 引脚描述

引脚序号	引脚名称	I/O	描述
1	Vcc	Power	芯片工作电源输入端, 推荐工作电压典型值为 10V-15V, 外接一个高频 0.1uF 旁路电容能降低芯片输入端的高频噪声
2	HIN	I	逻辑输入控制信号高电平有效, 控制高端功率 MOS 管的导通与截止 “0” 是关闭功率 MOS 管 “1” 是开启功率 MOS 管
3	LIN	I	逻辑输入控制信号低电平有效, 控制低端功率 MOS 管的导通与截止 “0” 是关闭功率 MOS 管 “1” 是开启功率 MOS 管
4	GND	GND	芯片的地端。
5	LO	O	输出控制低端 MOS 功率管的导通与截止
6	VS	O	高端悬浮地端
7	HO	O	输出控制高端 MOS 功率管的导通与截止
8	VB	Power	高端悬浮电源

## 5. 结构框图

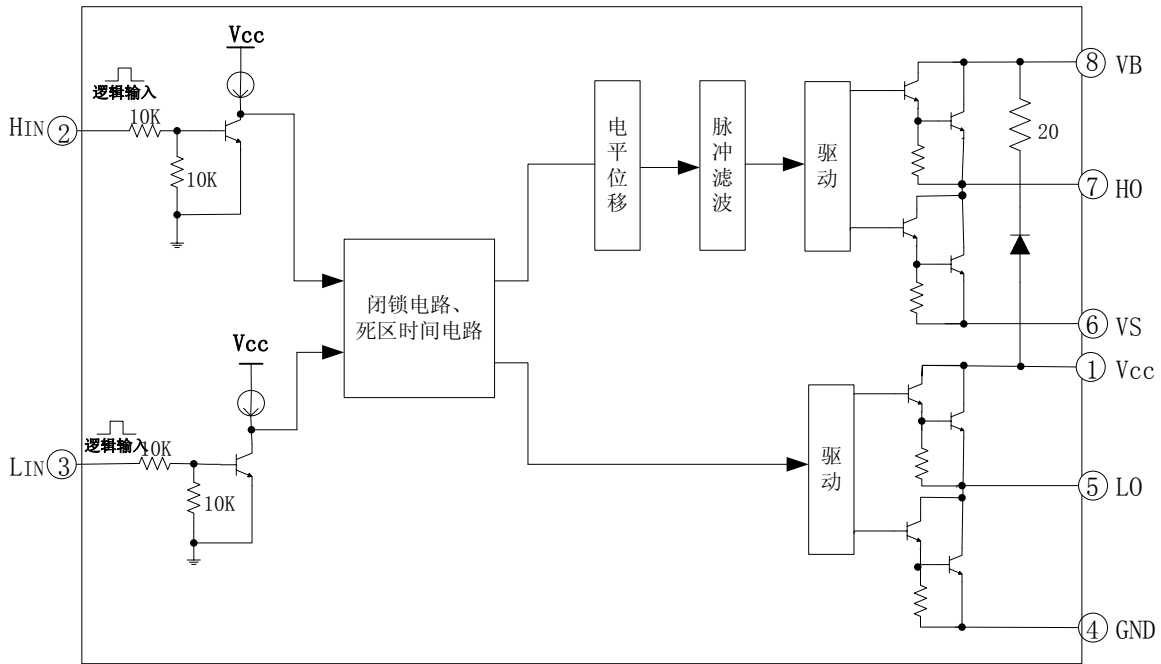


图 5-1. EG3014 结构框图

## 6. 典型应用电路

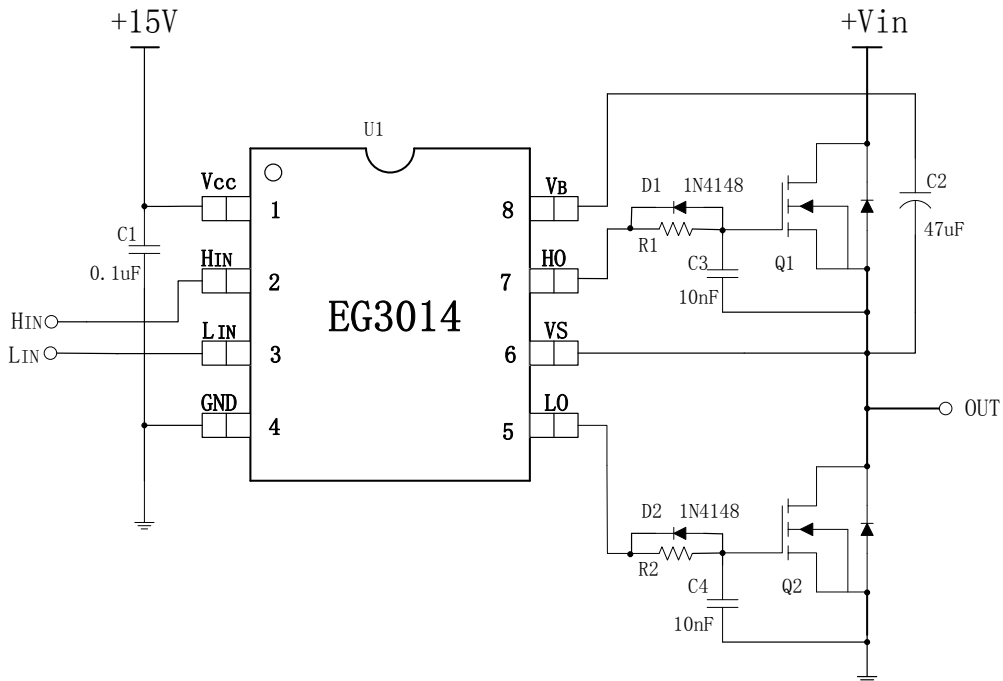


图 6-1. EG3014 典型应用电路图——中、小功率半桥驱动应用

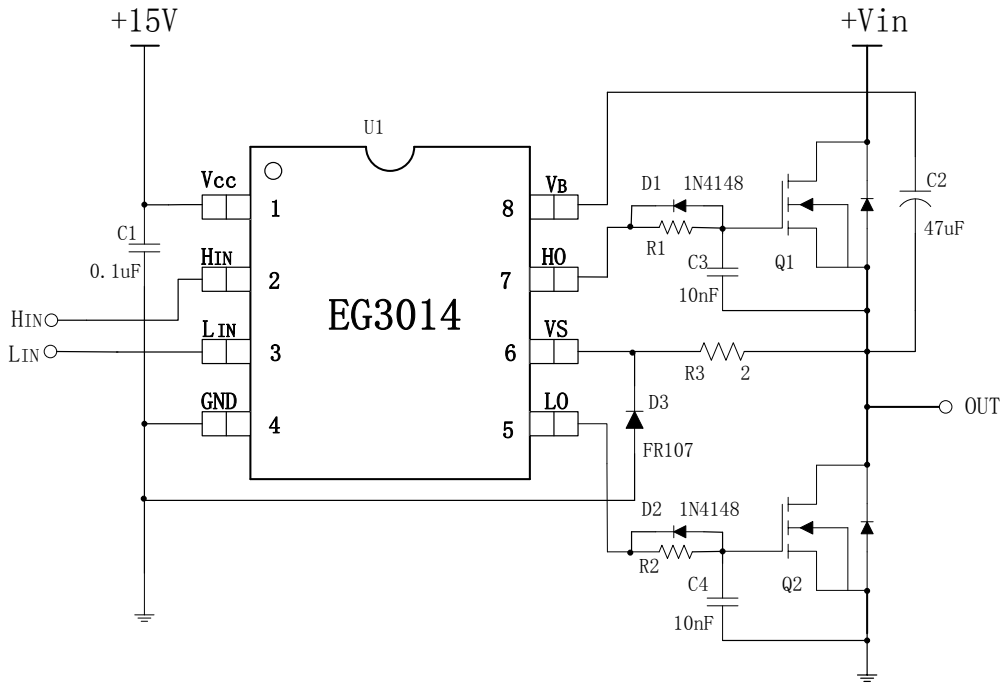


图 6-2. EG3014 典型应用电路图——大功率电机场合应用

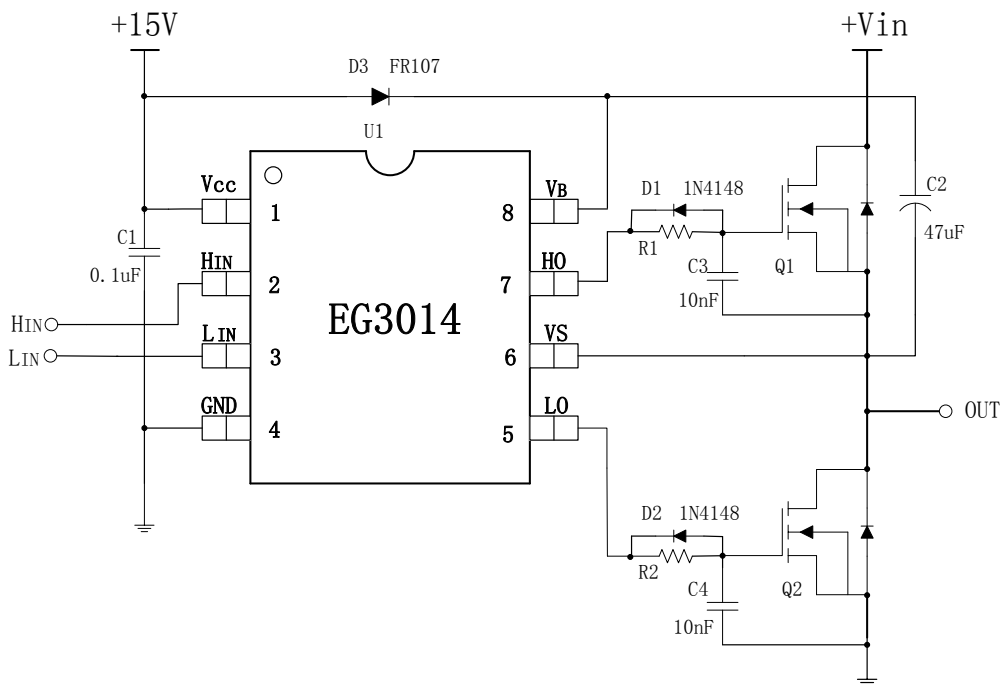


图 6-3. EG3014 典型应用电路图——外接自举二极管应用

## 7. 电气特性

### 7.1 极限参数

无另外说明，在  $T_A=25^{\circ}\text{C}$  条件下

符号	参数名称	测试条件	最小	最大	单位
自举高端 VB 电源	VB	-	-0.3	100	V
高端悬浮地端	VS	-	-0.7	100	V
高端输出	HO	-	-0.3	100	V
低端输出	LO	-	-0.3	35	V
电源	VCC	-	-0.3	35	V
高通道逻辑信号 输入电平	HIN	-	-0.3	35	V
低通道逻辑信号 输入电平	LIN	-	-0.3	35	V
TA	环境温度	-	-45	85	$^{\circ}\text{C}$
Tstr	储存温度	-	-65	125	$^{\circ}\text{C}$
TL	焊接温度	T=10S	-	300	$^{\circ}\text{C}$

注：超出所列的极限参数可能导致芯片内部永久性损坏，在极限的条件长时间运行会影响芯片的可靠性。



## 7.2 典型参数

无另外说明, 在  $T_A=25^{\circ}\text{C}$ ,  $V_{CC}=15\text{V}$ , 负载电容  $C_L=10\text{nF}$  条件下

参数名称	符号	测试条件	最小	典型	最大	单位
电源	$V_{CC}$	-	11	15	30	V
静态电流	$I_{CC}$	输入悬空, $V_{CC}=15\text{V}$	-	4.5	6	mA
输入逻辑信号高电位	$V_{in}(H)$	所有输入控制信号	2.5	5.0	-	V
输入逻辑信号低电位	$V_{in}(L)$	所有输入控制信号	-0.3	0	1.0	V
输入逻辑信号高电平的电流	$I_{in}(H)$	$V_{in}=5\text{V}$	-	300	400	$\mu\text{A}$
输入逻辑信号低电平的电流	$I_{in}(L)$	$V_{in}=0\text{V}$	-	0	-	$\mu\text{A}$
<b>VCC 电源欠压关断特性</b>						
VCC 开启电压	$V_{CC}(on)$	-	10.1	10.3	10.5	V
VCC 关断电压	$V_{CC}(off)$	-	9.8	10.0	10.2	V
<b>低端输出 L0 开关时间特性</b>						
开延时	$T_{on}$	见图 7-1	-	500	700	nS
关延时	$T_{off}$	见图 7-1	-	50	100	nS
上升时间	$T_r$	见图 7-1	-	400	600	nS
下降时间	$T_f$	见图 7-1	-	200	300	nS
<b>高端输出 H0 开关时间特性</b>						
开延时	$T_{on}$	见图 7-2	-	300	500	nS
关延时	$T_{off}$	见图 7-2	-	400	600	nS
上升时间	$T_r$	见图 7-2	-	400	600	nS
下降时间	$T_f$	见图 7-2	-	200	300	nS
<b>死区时间特性</b>						
死区时间	DT	见图 7-3, 无负载电容 $C_L=0$	80	120	400	nS
<b>I0 输出最大驱动能力</b>						
I0 输出拉电流	$I_{0+}$	$V_o=0\text{V}, V_{in}=V_{IH}$ $PW \leq 10\mu\text{S}$	0.6	0.8	-	A
I0 输出灌电流	$I_{0-}$	$V_o=15\text{V}, V_{in}=V_{IL}$ $PW \leq 10\mu\text{S}$	0.8	1	-	A

### 7.3 开关时间特性及死区时间波形图

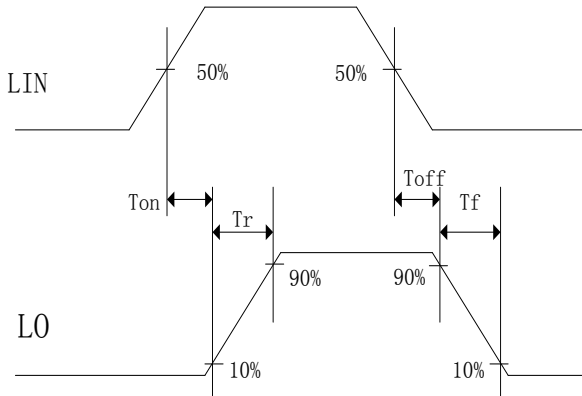


图 7-1. 低端输出 LO 开关时间波形图

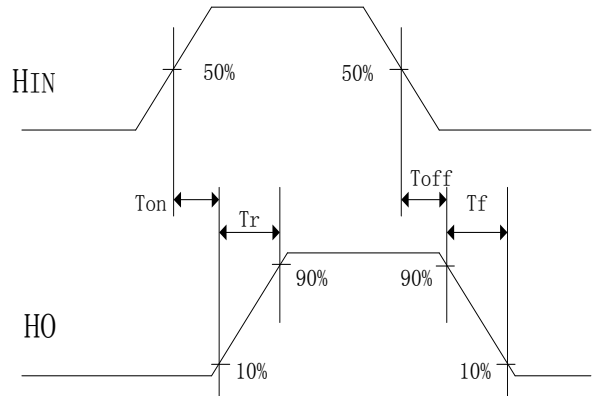


图 7-2. 高端输出 HO 开关时间波形图

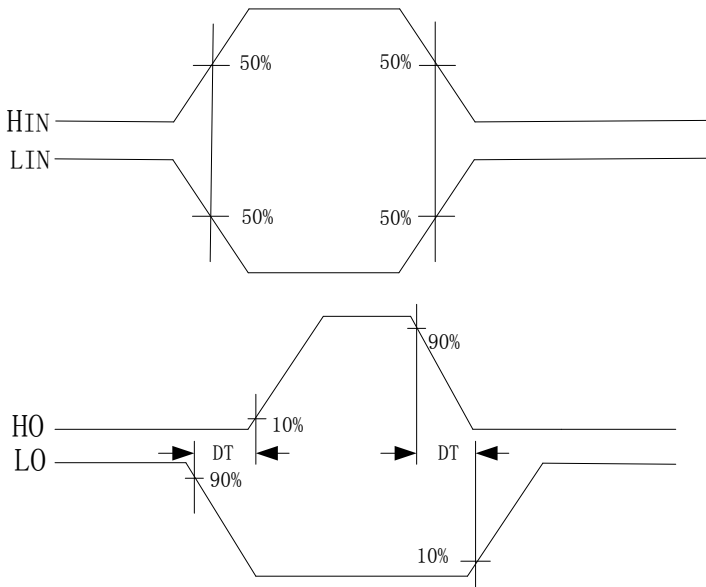


图 7-3. 死区时间波形图

## 8. 应用设计

### 8.1 Vcc 端电源电压

在考虑有足够的驱动电压去驱动 N 沟道功率 MOS 管，推荐电源 Vcc 工作电压典型值为 10V-15V，内部逻辑电路的电源和模拟电平转换电路的电源共用 Vcc 电源，内部的逻辑地和模拟地也连接到一起。

### 8.2 输入逻辑信号要求和输出驱动器特性

EG3014 主要功能有逻辑信号输入处理、死区时间控制、欠压关断电路、电平转换功能、悬浮自举电源结构和上下桥图腾柱式输出。逻辑信号输入端高电平阈值为 2.5V 以上，低电平阈值为 1.0V 以下，要求逻辑信号的输出电流小，可以使 MCU 输出逻辑信号直接连接到 EG3014 的输入通道上。

高端上桥臂和低端下桥臂图腾柱式输出驱动器的最大灌入可达 1A 和最大输出电流可达 0.8A，高端上桥臂通道可以承受 100V 的电压，输入逻辑信号与输出控制信号之间的传导延时小，低端输出开通传导延时为 500nS、关断传导延时为 50nS，高端输出开通传导延时为 300nS、关断传导延时为 400nS。低端输出开通的上升时间为 400nS、关断的下降时间为 200nS，高端输出开通的上升时间为 400nS、关断的下降时间为 200nS。

输入信号和输出信号逻辑功能图如图 8-2:

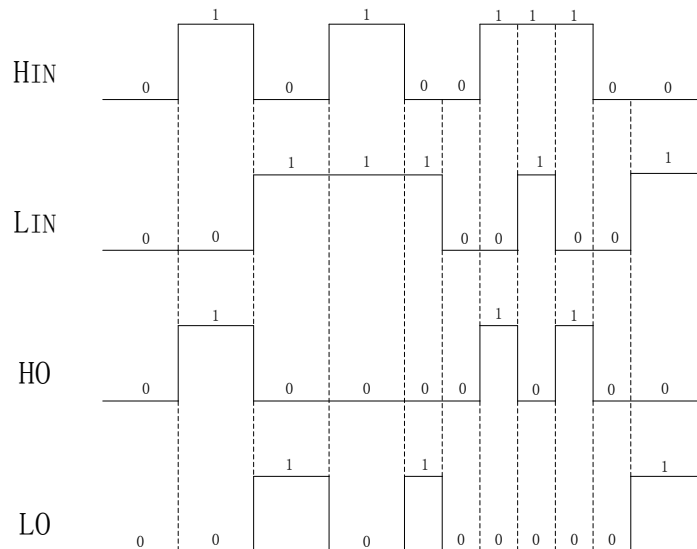


图 8-2. 输入信号和输出信号逻辑功能图

输入信号和输出信号逻辑真值表:

输入		输出	
输入、输出逻辑			
HIN (引脚 4)	LIN (引脚 3)	HO (引脚 7)	LO (引脚 5)
0	0	0	0
0	1	0	1
1	0	1	0
1	1	0	0

从真值表可知，当输入逻辑信号 HIN 为“1”和 LIN 为“0”时，驱动器控制输出 HO 为“1”上管打开，LO 为“0”下管关断；当输入逻辑信号 HIN 为“0”和 LIN 为“1”时，驱动器控制输出 HO 为“0”上管关断，LO 为“1”下管打开；在输入逻辑信号 HIN 和 LIN 同时为“0”或同时为“1”情况下，驱动器控制输出 HO、LO 为“0”将上、下功率管同时关断；内部逻辑处理器杜绝控制器输出上、下功率管同时导通，具有相互闭锁功能。

### 8.3 自举电路

EG3014 采用自举悬浮驱动电源结构大大简化了驱动电源设计，只用一路电源电压 VCC 即可完成高端 N 沟道 MOS 管和低端 N 沟道 MOS 管两个功率开关器件的驱动，给实际应用带来极大的方便。EG3014 可以使用内部自举二极管或外接一个自举二极管如图 8-3 和一个自举电容自动完成自举升压功能，假定在下管开通、上管关断期间 C 自举电容已充到足够的电压 ( $V_c=V_{CC}$ )，当 HO 输出高电平时上管开通、下管关断时，VC 自举电容上的电压将等效一个电压源作为内部驱动器 VB 和 VS 的电源，完成高端 N 沟道 MOS 管的驱动。

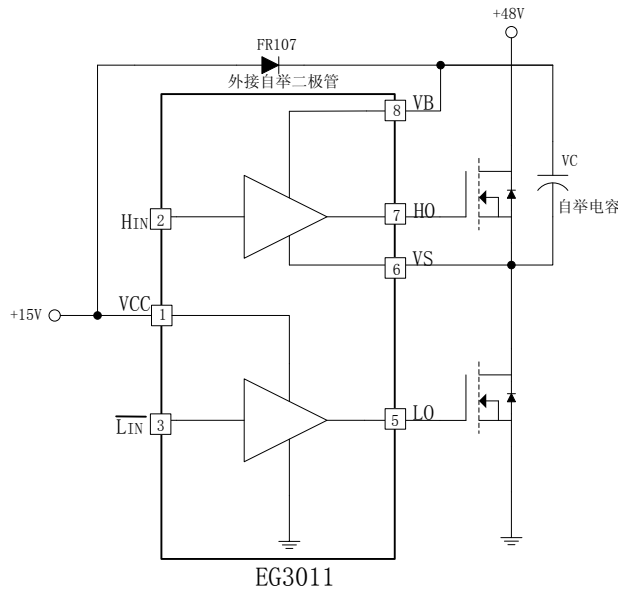


图 8-3. EG3014 自举电路结构

## 9. 封装尺寸

### 9.1 SO8 封装尺寸

