SANYO

三洋半導体ニューズ

No.5951

70898

GBLC75757E LC75757W

CMOS LSI

-1/3**デューティ**VFD**ドライバ** KEY**入力付**

LC75757E, 75757Wは、コントローラによる制御で電子同調の周波数表示などに使える1/3デューティ VFD表示ドライバで、最大123セグメントまでのVFDを直接駆動することができる。また、Keyスキャン回路を内蔵することにより最大25個までの Key入力が可能となり、フロントパネルとの配線を少なくすることができる。

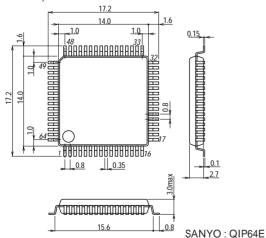
特長・最大25Key入力付(Keyを押したときのみKeyスキャンを行う)。

- ・123セグメント出力。
- ・出力ドライバにノイズ低減回路内蔵。
- ・シリアルデータ入出力はCCBフォーマットにてコントローラと通信が可能。
- ・輝度調整 (ディマー) および スリープモードはシリアルデータにてコントロール可能。
- ・表示データはデコーダを介さずに表示されるため汎用性が高い。
- ・BLK端子による全消灯。

絶対最大定格 / Ta = 25	, $V_{SS} = 0V$		unit
最大電源電圧	V_{DD} max	V _{DD} - 0.3 ~ +6.5	V
	V _{FL} max	V _{FL} - 0.3 ~ +21.0	V
入力電圧	V _{IN} 1	DI, CL, CE, BLK - 0.3 ~ +6.5	V
	V_{IN}^2	OSCI, KI1 ~ KI5 - 0.3 ~ V _{DD} + 0.3	V
出力電圧	V _{OUT} 1	S1 ~ S41, G1 ~ G3 - 0.3 ~ V _{FL} + 0.3	V
	V _{OUT} 2	OSCO, KS1 ~ KS5 $-0.3 \sim V_{DD} + 0.3$	V
	VOUT3	DO - 0.3 ~ +6.5	V
出力電流	I _{OUT} 1	S1 ~ S41 6	mA
	I _{OUT} 2	G1 ~ G3 60	mA
	IOUT3	KS1 ~ KS5	mA
許容消費電力	Pd max	Ta = 85 (LC75757E) 400	mW
		Ta = 85 (LC75757W) 300	mW
動作周囲温度	Topr	- 40 ~ + 85	
保存周囲温度	Tstg	- 50 ~ + 150	

外形図 3151 [LC75757E]

(unit: mm)



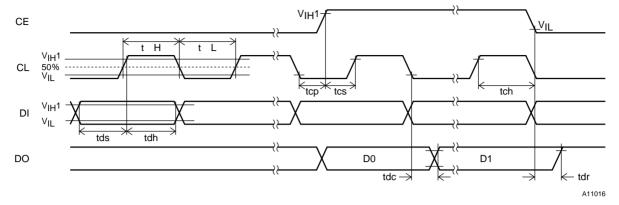
外形図 3190 [LC75757W]

SANYO: SQFP64

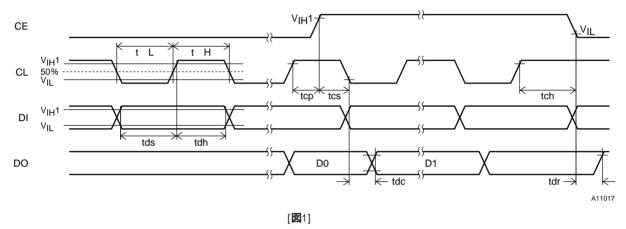
- ・CCBは、登録商標です。
- ・CCBは、三洋電機のオリジナル・バス・フォーマットであり、バスのアドレスは全て三洋電機が管理しています。

許	容動作範囲 / Ta = - 40 + 85	, V _{DD} = 4.5	5 ~ 5.5V, V _{SS} = 0V	min	typ	max	unit
	電源電圧	V_{DD}	V_{DD}	4.5	5.0	5.5	V
		V_{FL}	V_{FL}	8	12	18	V
	入力「H」レベル電圧	V_{IH} 1	DI, CL, CE, BLK	$0.8V_{DD}$		5.5	V
		V_{IH}^2	OSCI	$0.8V_{\mbox{DD}}$		V_{DD}	V
		V_{IH} 3	KI1 ~ KI5	$0.6V_{DD}$		V_{DD}	V
	入力「L」レベル電圧	V _{IL}	DI, CL, CE, BLK, OSCI, KI1 ~ KI5	0		0.2V _{DD}	V
	発振保証範囲	fosc	OSCI, OSCO	0.9	2.4	3.7	MHz
	推奨外付抵抗	Rosc	OSCI, OSCO	2.2	12	47	k
	推奨外付容量	Cosc	OSCI, OSCO	15	33	100	pF
	「∟」レベルクロックパルス幅	t L	CL:[図 1]	160			ns
	「H」レベルクロックパルス幅	t H	CL:[図 1]	160			ns
	データセットアップ時間	t _{ds}	DI, CL:[図 1]	160			ns
	データホールド時間	^t dh	DI, CL:[図 1]	160			ns
	CE ウエイト時間	t _{cp}	CE, CL:[図 1]	160			ns
	CE セットアップ時間	t _{CS}	CE, CL:[図 1]	160			ns
	CE ホールド時間	^t ch	CE, CL:[図 1]	160			ns
	DO出力ディレイ時間	t _{dc}	DO: $R_{PU} = 4.7k$, $C_L = 10pF *1$:	[図 1]		1.5	μs
	DO 立上り時間	t _{dr}	DO: $R_{PU} = 4.7k$, $C_L = 10pF *1$:	[図 1]		1.5	μs
	BLK 切換え時間	t_{C}	BLK, CE: [図 3]	10			μs
	*1:DOはオープンドレイン出	カなのでこ	プルアップ抵抗R _{PU} および 負荷容量	lC の値によ	门変化する。		
	115010.1	,,,,,,,,,	The state of the s	ro Las III la co	752107 0	•	
				ro[ox iE ie ox	75(11) 0	•	
電	気的特性 / 許容動作範囲におい		, ,	min	typ	max	unit
電		כ ו _{IH} 1	DI, CL, CE, BLK : V _{IN} = 5.5V	_		max 5	unit μA
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H 」レベル電流	ל I _{IH} 1 I _{IH} 2	DI, CL, CE, BLK : V _{IN} = 5.5V OSCI : V _{IN} = V _{DD}	min		max	
3	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流	T I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL}	DI, CL, CE, BLK: V _{IN} = 5.5V OSCI: V _{IN} = V _{DD} DI, CL, CE, BLK, OSCI: V _{IN} = 0V	_		max 5 5	μ Α μ Α μ Α
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧	T I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF	DI, CL, CE, \overline{BLK} : V_{IN} = 5.5V OSCI: V_{IN} = V_{DD} DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: V_{IN} = 0V KI1 ~ KI5	min	typ	max 5	μ A μ A
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗	T I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL}	DI, CL, CE, BLK: V _{IN} = 5.5V OSCI: V _{IN} = V _{DD} DI, CL, CE, BLK, OSCI: V _{IN} = 0V	min		max 5 5 5	μ Α μ Α μ Α
	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 ブルダウン抵抗 出力オフリーク電流	C I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF R _{PD} I _{OFFH}	DI, CL, CE, \overline{BLK} : V_{IN} = 5.5V OSCI: V_{IN} = V_{DD} DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: V_{IN} = 0V KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: V_{DD} = 5.0V DO: V_{O} = 5.5V	- 5 50	typ	max 5 5	μΑ μΑ μΑ V k μΑ
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗	C I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF R _{PD} IOFFH VOH1	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$	- min - 5 50 V _{FL} - 0.6	typ	max 5 5 5	μΑ μΑ ν k μΑ V
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 ブルダウン抵抗 出力オフリーク電流	C I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} V _{IF} R _{PD} I _{OFFH} V _{OH} 1 V _{OH} 2	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$	min - 5 50 VFL - 0.6 VFL - 1.3	typ	max 5 5 5	μΑ μΑ ν κ μΑ ν
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 ブルダウン抵抗 出力オフリーク電流	TIH1 IIH2 IIL VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$	min - 5 50 VFL - 0.6 VFL - 1.3 VDD - 2.0	typ 100	max 5 5 0.05V _{DD} 250 5	μΑ μΑ ν k μΑ V V
	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧	C I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = -500 \mu A$	min - 5 50 VFL - 0.6 VFL - 1.3	typ 100	max 5 5 0.05V _{DD} 250 5	μΑ μΑ V k μΑ V V
T	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 ブルダウン抵抗 出力オフリーク電流	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = -500 \mu A$ S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{O} = 50 \mu A$	min - 5 50 VFL - 0.6 VFL - 1.3 VDD - 2.0	typ 100	max 5 5 0.05V _{DD} 250 5 V _{DD} - 0.2 0.5	μΑ μΑ V k μΑ V V V
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1 VOL2	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = -500 \mu A$ S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{O} = 500 \mu A$ OSCO: $I_{O} = 0.5mA$	min - 5 50 V _{FL} - 0.6 V _{FL} - 1.3 V _{DD} - 2.0 V _{DD} - 1.2	100 V _{DD} - 0.5	max 5 5 0.05VDD 250 5 VDD - 0.2 0.5 2.0	μA μA V k μA V V V
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1 VOL2 VOL3	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = -500 \mu A$ OSCO: $I_{O} = 0.5mA$ KS1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{O} = 50 \mu A$ OSCO: $I_{O} = 0.5mA$	min - 5 50 VFL - 0.6 VFL - 1.3 VDD - 2.0	100 V _{DD} - 0.5	max 5 5 0.05VDD 250 5 VDD - 0.2 0.5 2.0 1.5	μA μA V k μA V V V V V
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1 VOL2 VOL3 VOL4	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = -500 \mu A$ S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{O} = 50 \mu A$ OSCO: $I_{O} = 0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = 25 \mu A$ DO: $I_{O} = 1mA$	min - 5 50 V _{FL} - 0.6 V _{FL} - 1.3 V _{DD} - 2.0 V _{DD} - 1.2	100 V _{DD} - 0.5 0.5 0.1	max 5 5 0.05VDD 250 5 VDD - 0.2 0.5 2.0	μA μA V k μA V V V V V V
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧 出力「L」レベル電圧	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1 VOL2 VOL3 VOL4 fosc	DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$: $V_{\text{IN}} = 5.5V$ OSCI: $V_{\text{IN}} = V_{\text{DD}}$ DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$, OSCI: $V_{\text{IN}} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{\text{DD}} = 5.0V$ DO: $V_{\text{O}} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{\text{O}} = -2\text{mA}$ G1 ~ G3: $I_{\text{O}} = -50\text{mA}$ OSCO: $I_{\text{O}} = -0.5\text{mA}$ KS1 ~ KS5: $I_{\text{O}} = -500$ μ A S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{\text{O}} = 50$ μ A OSCO: $I_{\text{O}} = 0.5\text{mA}$ KS1 ~ KS5: $I_{\text{O}} = 25$ μ A DO: $I_{\text{O}} = 1\text{mA}$ ROSC = $12k_{\text{O}}$, $C_{\text{OSC}} = 33\text{pF}$	min - 5 50 V _{FL} - 0.6 V _{FL} - 1.3 V _{DD} - 2.0 V _{DD} - 1.2	100 V _{DD} - 0.5 0.5 0.1 2.4	max 5 5 0.05VDD 250 5 VDD - 0.2 0.5 2.0 1.5	μA μA V k μA V V V V V V V V
电	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧 出力「L」レベル電圧 発振周波数 ヒステリシス幅	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1 VOL2 VOL3 VOL4 fOSC VH	DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$: $V_{\text{IN}} = 5.5V$ OSCI: $V_{\text{IN}} = V_{\text{DD}}$ DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$, OSCI: $V_{\text{IN}} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{\text{DD}} = 5.0V$ DO: $V_{\text{O}} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{\text{O}} = -2\text{mA}$ G1 ~ G3: $I_{\text{O}} = -50\text{mA}$ OSCO: $I_{\text{O}} = -0.5\text{mA}$ KS1 ~ KS5: $I_{\text{O}} = -500 \mu \text{A}$ S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{\text{O}} = 50 \mu \text{A}$ OSCO: $I_{\text{O}} = 0.5\text{mA}$ KS1 ~ KS5: $I_{\text{O}} = 25 \mu \text{A}$ DO: $I_{\text{O}} = 1\text{mA}$ ROSC = 12k , $C_{\text{OSC}} = 33\text{pF}$ DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$, KI1 ~ KI5	min - 5 50 V _{FL} - 0.6 V _{FL} - 1.3 V _{DD} - 2.0 V _{DD} - 1.2	100 V _{DD} - 0.5 0.5 0.1	max 5 5 0.05VDD 250 5 VDD - 0.2 0.5 2.0 1.5 0.5	μA μA ν k μA ν ν ν ν ν ν ν ν ν
E	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧 出力「L」レベル電圧	IIH1 IIH2 IIL VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH4 VOL1 VOL2 VOL3 VOL4 fosc VH IDD1	DI, CL, CE, \overline{BLK} : $V_{IN} = 5.5V$ OSCI: $V_{IN} = V_{DD}$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , OSCI: $V_{IN} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{DD} = 5.0V$ DO: $V_{O} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{O} = -2mA$ G1 ~ G3: $I_{O} = -50mA$ OSCO: $I_{O} = -0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = -500 \mu A$ S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{O} = 50 \mu A$ OSCO: $I_{O} = 0.5mA$ KS1 ~ KS5: $I_{O} = 25 \mu A$ DO: $I_{O} = 1mA$ ROSC = 12k , $C_{OSC} = 33pF$ DI, CL, CE, \overline{BLK} , KI1 ~ KI5	min - 5 50 V _{FL} - 0.6 V _{FL} - 1.3 V _{DD} - 2.0 V _{DD} - 1.2	100 V _{DD} - 0.5 0.5 0.1 2.4	max 5 5 0.05V _{DD} 250 5 V _{DD} - 0.2 0.5 2.0 1.5 0.5	μA μA V k μA V V V V V V V MHz V μA
電	気的特性 / 許容動作範囲におい 入力「H」レベル電流 入力「L」レベル電流 入力フローティング電圧 プルダウン抵抗 出力オフリーク電流 出力「H」レベル電圧 出力「L」レベル電圧 発振周波数 ヒステリシス幅	I _{IH} 1 I _{IH} 2 I _{IL} VIF RPD IOFFH VOH1 VOH2 VOH3 VOH4 VOL1 VOL2 VOL3 VOL4 fOSC VH	DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$: $V_{\text{IN}} = 5.5V$ OSCI: $V_{\text{IN}} = V_{\text{DD}}$ DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$, OSCI: $V_{\text{IN}} = 0V$ KI1 ~ KI5 KI1 ~ KI5: $V_{\text{DD}} = 5.0V$ DO: $V_{\text{O}} = 5.5V$ S1 ~ S41: $I_{\text{O}} = -2\text{mA}$ G1 ~ G3: $I_{\text{O}} = -50\text{mA}$ OSCO: $I_{\text{O}} = -0.5\text{mA}$ KS1 ~ KS5: $I_{\text{O}} = -500 \mu \text{A}$ S1 ~ S41, G1 ~ G3: $I_{\text{O}} = 50 \mu \text{A}$ OSCO: $I_{\text{O}} = 0.5\text{mA}$ KS1 ~ KS5: $I_{\text{O}} = 25 \mu \text{A}$ DO: $I_{\text{O}} = 1\text{mA}$ ROSC = 12k , $C_{\text{OSC}} = 33\text{pF}$ DI, CL, CE, $\overline{\text{BLK}}$, KI1 ~ KI5	min - 5 50 V _{FL} - 0.6 V _{FL} - 1.3 V _{DD} - 2.0 V _{DD} - 1.2	100 V _{DD} - 0.5 0.5 0.1 2.4	max 5 5 0.05VDD 250 5 VDD - 0.2 0.5 2.0 1.5 0.5	μA μA ν k μA ν ν ν ν ν ν ν ν ν

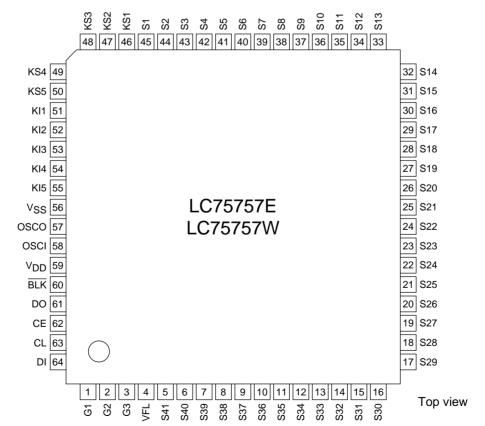
(1) CLが「L」レベルで停止している場合



(2) CLが「H」レベルで停止している場合

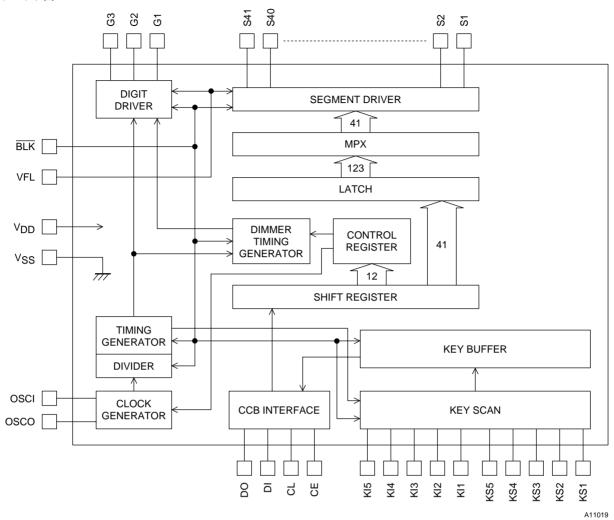


ピン配置図



A11018

ブロック図



端子説明

端子名	端子番号	端 子 説 明	I/O	未使用時の処理
VFL	4	・ドライバ部電源供給端子で8.0V~18.0Vを供給すること。	-	-
V _{DD}	59	・ロジック部電源供給端子で4.5V~5.5Vを供給すること。	-	-
V _{SS}	56	・電源供給端子でGNDを接続すること。	-	-
OSCI	58	・発振器用端子で、外部に抵抗とコンデンサを接続することにより発振回路を	1	GND
OSCO	57	構成する。	0	OPEN
BLK	60	・LSI内部の初期化を行うためのリセット信号入力端子で、リセット時は内部の表示データにかかわらず強制的に表示を消灯する。 また、内部のKeyデータは全て「L」にリセットされ、Keyスキャンは禁止される。ただし、シリアルデータの入力は可能である。	-	GND
CL	63	・シリアルデータインタフェース用端子でコントローラと接続すること。 また、DOはオープンドレイン出力なのでプルアップ抵抗が必要となる。		
DI	64	また、DOはオーノントレイン田川はのピフルアップ抵抗が必要となる。 「CL:同期クロック	I	GND
CE	62	DI : 転送データ CE : チップイネーブル		
DO	61	DO:出力データ	0	OPEN
G1 ~ G3	1~3	・ディジット出力端子で、フレーム周波数はf _O = (f _{OSC} /6144)Hz である。	0	OPEN
S1 ~ S41	45 ~ 5	・シリアルデータ入力により転送された表示データを表示するセグメント出力 端子である。	0	OPEN
KS1 ~ KS5	46 ~ 50	・Keyスキャン用出力端子である。Keyマトリクスを構成する場合、通常Key スキャンのタイミングラインにダイオードを付けてショートを防ぐが、出 カトランジスタのインピーダンスがアンバランスのCMOS出力であるため、 ショートしても破壊しない構成になっている。	0	OPEN
KI1 ~ KI5	51 ~ 55	・Keyスキャン用入力端子で、プルダウン抵抗が内蔵されている。	Ι	GND

シリアルデータ入力 (1) CLが「L」レベルで停止している場合 B0 B1 B2 B3 A0 A1 A2 A3 表示データ <- חח → コントロールデータ CE B0 B1 B2 B3 A0 A1 A2 A3 表示データ ← DD B0 B1 B2 B3 A0 A1 A2 A3 ← CCBアドレス → 表示データ < חח → * : don't care DD: ディレクションデータ A11020 (2) CLが「H」レベルで停止している場合 DI X O X 1 X 1 X 1 X 0 X 0 X 0 X 1 X D1 X D2 X X D40 X D41 X 0 X S0 X S1 X DM0 X DM1 X DM2 X DM3 X DM3 X DM3 X DM6 B0 B1 B2 B3 A0 A1 A2 A3 表示データー コントロールデータ <u>-</u> חח → - CCBアドレス -DO B0 B1 B2 B3 A0 A1 A2 A3 ← CCBアドレス 表示データー ← DD → B0 B1 B2 B3 A0 A1 A2 A3 表示データ ⇒ מת ⇒ * : don't care DD:ディレクションデータ A11021

[**図**2]

・CCBアドレス : [図2]のように01110001R (8EH)を転送する。

: ディジット出力端子G1のセグメント表示データ • D1 ~ D41

> Dn (n = 1 ~ 41) = 1: 点灯 Dn (n = 1 ~ 41) = 0:消灯

:ディジット出力端子G2のセグメント表示データ • D42 ~ D82

> Dn (n = 42~82) = 1: 点灯 Dn (n = 42~82) = 0:消灯

• D83 ~ D123 : ディジット出力端子G3のセグメント表示データ

> Dn (n = 83 ~ 123) = 1: 点灯 Dn (n = 83~123) = 0:消灯

• S0, S1 : スリープコントロールデータ

・DM0~DM9 : ディマーデータ

コントロールデータの説明

(1) S0, S1スリープコントロールデータ

このコントロールデータにより、ノーマルモード/スリープモードの切換えを行うとともに、Keyスキャン出力端子KS1~ KS5のKeyスキャンスタンバイ時の状態の設定を行う。

コントロ-	-ルデータ	モード	CLOCK GENERATOR	セグメント出力	Key スキ	ヤンスタ	ンパイ時の	の出力端子	アの状態
S0	S1	T-1	(発振回路)	ディジット出力	KS1	KS2	KS3	KS4	KS5
0	0	ノーマル	発振動作	動作	Н	Н	Н	Н	Н
0	1	スリープ	ストップ	L	L	L	L	L	Н
1	0	スリープ	ストップ	L	L	L	L	Н	Н
1	1	スリープ	ストップ	L	Н	Н	Н	Н	Н

(2) DM0~DM9ディマーデータ

ディジット出力端子G1~G3のデューティをコントロールするデータであり、DMOをLSBとする10ビットで構成される。 また、ディジット出力端子G1~G3のデューティをコントロールすることにより輝度を調整することができる。 ディマーデータとディマー値との関係を下表に示す。

DM9	DM8	DM7	DM6	DM5	DM4	DM3	DM2	DM1	DM0	ディマー値 (t4/t3)
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0/1024
0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1/1024
0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	2/1024
				S						\$
1	1	1	1	1	1	1	1	0	0	1020/1024
1	1	1	1	1	1	1	1	0	1	1021/1024
1	1	1	1	1	1	1	1	1	0	1022/1024
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	設定不可

t3, t4:[図5]を参照

表示データ (D1~D123)とセグメント出力端子との対応

セグメント 出力端子	G1	G2	G3
S1	D1	D42	D83
S2	D2	D43	D84
S3	D3	D44	D85
S4	D4	D45	D86
S5	D5	D46	D87
S6	D6	D47	D88
S7	D7	D48	D89
S8	D8	D49	D90
S9	D9	D50	D91
S10	D10	D51	D92
S11	D11	D52	D93
S12	D12	D53	D94
S13	D13	D54	D95
S14	D14	D55	D96

セグメント 出力端子	G1	G2	G3
S15	D15	D56	D97
S16	D16	D57	D98
S17	D17	D58	D99
S18	D18	D59	D100
S19	D19	D60	D101
S20	D20	D61	D102
S21	D21	D62	D103
S22	D22	D63	D104
S23	D23	D64	D105
S24	D24	D65	D106
S25	D25	D66	D107
S26	D26	D67	D108
S27	D27	D68	D109
S28	D28	D69	D110

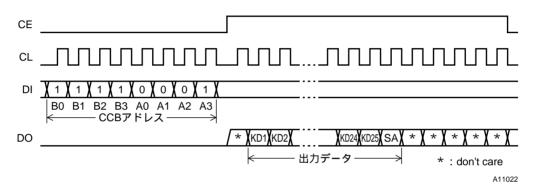
セグメント 出力端子	G1	G2	G3
S29	D29	D70	D111
\$30	D30	D71	D112
S31	D31	D72	D113
S32	D32	D73	D114
S33	D33	D74	D115
S34	D34	D75	D116
S35	D35	D76	D117
S36	D36	D77	D118
S37	D37	D78	D119
S38	D38	D79	D120
S39	D39	D80	D121
S40	D40	D81	D122
S41	D41	D82	D123

たとえば、セグメント出力端子S11の場合、以下のようになる。

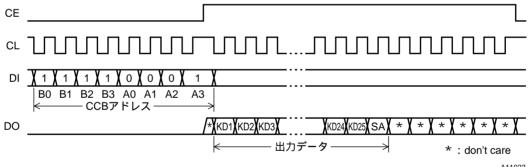
	表示データ		カゲイント山力端之 (Cイイ) の小能
D11	D52	D93	セグメント出力端子 (S11)の状態
0	0	0	ディジット出力端子G1~G3に対するセグメントが消灯
0	0	1	ディジット出力端子G3に対するセグメントが点灯
0	1	0	ディジット出力端子G2に対するセグメントが点灯
0	1	1	ディジット出力端子G2, G3に対するセグメントが点灯
1	0	0	ディジット出力端子G1に対するセグメントが点灯
1	0	1	ディジット出力端子G1, G3に対するセグメントが点灯
1	1	0	ディジット出力端子G1, G2に対するセグメントが点灯
1	1	1	ディジット出力端子G1~G3に対するセグメントが点灯

シリアルデータ出力

(1) CLが「L」レベルで停止している場合



(2) CLが「H」レベルで停止している場合



A11023

[**図**3]

・CCBアドレス : [図3]のように11110001_B (8F_H)を転送する。

・KD1~KD25 : Keyデータ

・SA : スリープアクノレッジデータ

注): DO = 「H」でkeyデータの読取りを行った場合、Keyデータ (KD1 ~ KD25) および スリープアクノレッジデータ (SA) は無効である。

出力データの説明

(1) KD1~KD25Keyデータ

Keyスキャン用出力端子KS1~KS5とKeyスキャン用入力端子KI1~KI5により、最大25Keyのkeyマトリクスを構成したときのKeyの出力データで、Keyが押された時、そのKeyに対応するKeyデータが「1」となる。また、その対応関係を示すと以下のようになる。

項目	KI1	KI2	KI3	KI4	KI5
KS1	KD1	KD2	KD3	KD4	KD5
KS2	KD6	KD7	KD8	KD9	KD10
KS3	KD11	KD12	KD13	KD14	KD15
KS4	KD16	KD17	KD18	KD19	KD20
KS5	KD21	KD22	KD23	KD24	KD25

(2) SAスリープアクノレッジデータ

この出力データは、Keyを押した時の状態が設定される。また、この場合DO = 「L」となるが、この期間中にシリアルデータが入力され、モード設定 (ノーマルモード/スリープモード)が行われた場合には、そのモードが設定される。スリープモードの時 SA = 「1」、ノーマルモードの時 SA = 「0」となる。

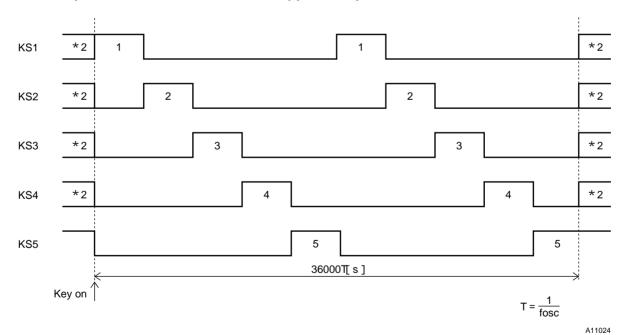
スリープモードの説明

スリープモードは、コントロールデータS0 = [1] または S1 = [1] により設定され、セグメント出力 = [L] 、ディジット出力 = [L] 、CLOCK GENERATOR (発振回路)は発振を停止 (Key on時は発振) し、消費電流が軽減される。また、コントロールデータS0 = [0] 、S1 = [0] により解除される。

Keyスキャン動作の説明

(1) Keyスキャンタイミング

Keyスキャン周期は、18000T [s]であり、確実なKeyのオン/オフを判定するために2回のKeyスキャンを実行し、Keyデータの一致を検出している。Keyデータが一致した場合には、Keyが押されたと判断し、Keyスキャン実行開始から38400T [s]後にKeyデータ読取り要求 (DO = 「L」)が出力される。また、Keyデータが一致せず、その時点でKeyが押されていた場合には再びKeyスキャンを実行する。したがって、38400T [s]より短いKeyのオン/オフは検出できないので注意すること。



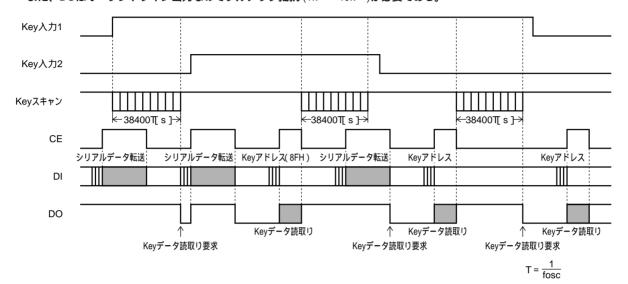
*2 スリープモード時はコントロールデータSO, S1により「H」,「L」の状態が設定され、「L」に設定されている端子から Keyスキャン出力信号は出力されない。

(2) ノーマルモード時

KS1~KS5の端子は「H」に設定されている。

いずれかのKeyが押されるとKeyスキャンを開始し、すべてのKeyが離れるまでKeyスキャンを行う。また、多重押しは、Keyデータが複数セットされているかどうかで判断する。

 $38400T [s] \left(T = \frac{1}{fOSC}\right)$ 以上Keyが押されると、コントローラにKeyデータの読取り要求 (DO = 「L」)が出力され、コントローラはこれをアクノレッジしKeyデータを読取る。ただし、シリアルデータ転送時のCE = FH」の時はDO = FH」となる。コントローラのKeyデータ読取り終了後、Keyデータ読取り要求は解除され (DO = FH 」)、新たなKeyスキャンを行う。また、DOはオープンドレイン出力なのでプルアップ抵抗 (Ik ~ Ik ~ Ik)が必要である。



A11025

(3) スリープモード時

KS1~KS5の端子は、コントロールデータS0,S1のデータにより「H」,「L」に設定されている。

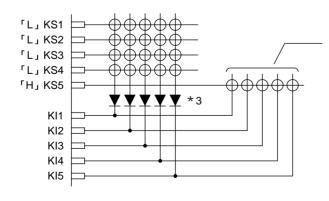
(コントロールデータの説明を参照のこと)

KS1~KS5の端子が「H」のラインのいずれかが押されると、CLOCK GENERATOR (発振回路)は発振を開始しKeyスキャンを行い、すべてのKeyが離れるまでKeyスキャンを行う。また、多重押しは、Keyデータが複数セットされているがどうかで判断する。

38400T [s] $(T = \frac{1}{fOSC})$ 以上Keyが押されると、コントローラにKeyデータの読取り要求 (DO = 「L」)が出力され、コントローラはこれをアクノレッジしKeyデータを読取る。ただし、シリアルデータ転送時のCE = 「H」の時はDO = 「H」となる。コントローラのKeyデータ読取り終了後、Keyデータ読取り要求は解除され (DO = 「H」)、新たなKeyスキャンを行う。ただし、スリープモードの解除は行われない。また、DOはオープンドレイン出力なのでプルアップ抵抗 (1k ~10k)が必要である。

スリープモード時Kevスキャン例

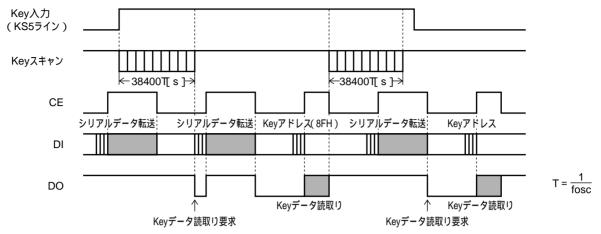
例) S1 = 「0」, S1 = 「1」の時 (KS5のみ「H」でスリープ)



これらのKeyのNずれかが押されると、 CLOCK GENERATOR (発振回路)は発振を開始 しKeyスキャンを行う。

A11026

*3:このダイオードは、上記の例のようにKS5だけが「H」でスリープモードの状態にある時、KS5のラインに沿ったKey の2重押し以上を確実に認識する場合に必要である。すなわち、KS1~KS4のラインに沿ったKeyが同時に押された時、KS5のKeyスキャン出力信号のまわりこみによる誤認識を防ぐためである。



A11027

Key**の多重押し**

本機種はKeyの2重押しおよび Keyスキャン入力端子KI1~KI5のラインに沿ったKeyの3重押しおよび Keyスキャン出力端子 KS1~KS5のラインに沿ったKeyの多重押しについたはダイオードを入れなくてもKeyスキャンが可能であるが、これらの場合以外のKeyの多重押しについては、本来押されていないKeyが押されているものと認識される可能性があるので、各Keyに直列にダイオードを入れること。また、3重押し以上を認めない場合は、読出したKeyデータに3個以上「1」があった時、ソフト上でそのデータを無視するなどの方法をとること。

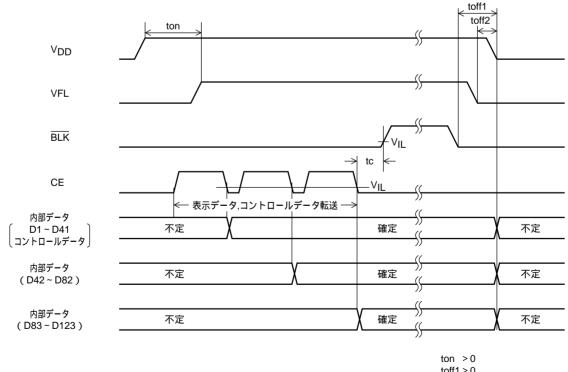
BLK と表示コントロールについて

電源投入時は、LSI内部のデータ (D1 ~ D123, コントロールデータ)は不定となっているので、電源投入と同時に $BLK = \Gamma L$ とすることにより、表示を消灯し (S1 ~ S41, G1 ~ G3 = ΓL 」)、この期間中にコントローラより全192ピットのシリアルデータを転送し、終了後 $BLK = \Gamma H$ 」とすることにより、無意味表示を防止できる ([図4]を参照)。

電源シーケンスについて

電源ON/OFF時は、次のシーケンスを守ること([図4]を参照)。

- ・電源ON時 ロジック部電源 (\vee_{DD}) ON ドライバ部電源 (\vee_{FL}) ON
- ・電源OFF時 ドライパ部電源 (V_{FL}) OFF ロジック部電源 (V_{DD}) OFF

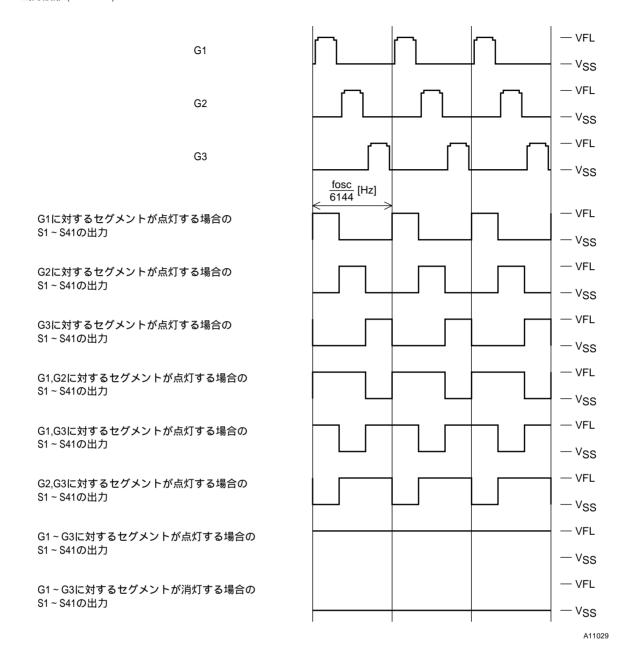


toff1 > 0 toff2 > 0 (toff1 > toff2) tc 10 \(\mu \s \text{min} \)

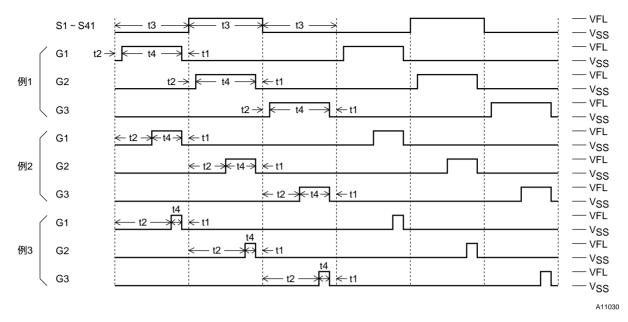
A11028

[**図**4]

出力波形 (S1~S41)



セグメント出力とディジット出力との関係



[**図**5]

- (1) [図5]において、セグメント出力 $S1 \sim S41$ は、ディジット出力G1, G3のタイミングで V_{SS} レベルを出力し、ディジット出力G2のタイミングで V_{FL} レベルを出力するように表示データが設定されている場合とする (G2に対するセグメントが点灯する場合)。また、t3と発振周波数 t_{OSC} との関係は、 $t3 = 2048/f_{OSC}$ となる。
- (2) 例1におけるディジット出力 $G1 \sim G3$ の波形は、ディマーデータ (DM0 ~ DM9)を $3FE_H$ と設定した場合である。また、t1と発振周波数 f_{OSC} との関係は、 $t1 = 2/f_{OSC}$ となる。なお、例1におけるt1とt2は同一時間である。
- (3) 例2におけるディジット出力G1~G3の波形は、ディマーデータ (DM0~DM9)を小さく設定した場合である。 t1は変わらないがt2が長くなる。ここで、ディマーデータ (DM0~DM9)を1FFHと設定し、発振周波数f_{OSC} = 2.4 [MHz]と すると、

$$t2 = t3 - t1 \times (1FF_H + 1)$$

= $\frac{1024}{fOSC}$
= 0.43 [ms]

となる。

(4) さらに、ディマーデータ (DM0~DM9)を小さく設定した場合には、例3のようにt2が長くなっていく。なお、この場合でもt1は変わらない。

リセット期間中 (BLK = 「L」)の各ブロックの状態

DIVIDER, TIMING GENERATOR

リセットがかかり、基本クロックが停止する。

DIMMER TIMING GENERATOR

リセットがかかり、動作が停止する。

DIGIT DRIVER, SEGMENT DRIVER

リセットがかかり、表示を消灯する (S1~S41, G1~G3=「L」)

KEY SCAN

リセットがかかり、内部を初期状態にすると共にKeyスキャンを禁止する。

KEY BUFFER

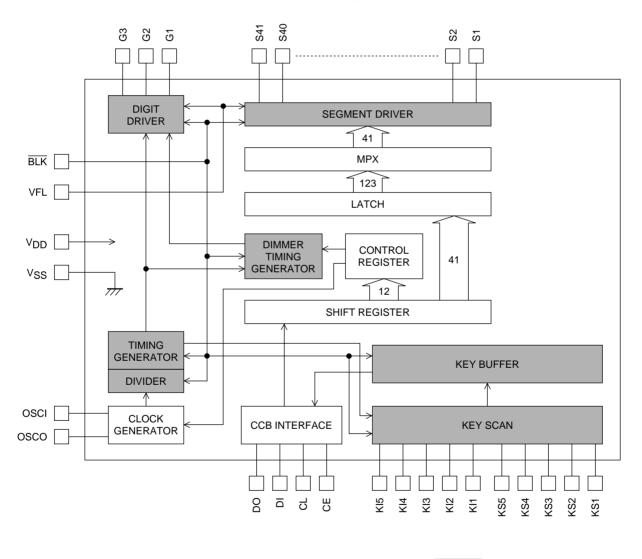
リセットがかかり、Keyデータをすべて「L」にする。

CLOCK GENERATOR

スリープコントロールデータ (S0, S1)を転送した後、本プロック (発振回路)の状態 (ノーマルモード/スリープモード)が決定される。

CCB INTERFACE, SHIFT REGISTER, CONTROL REGISTER, LATCH, MPX

シリアルデータの入力を可能にするため、リセットはかけていない。



A11031

リセットがかかるブロック

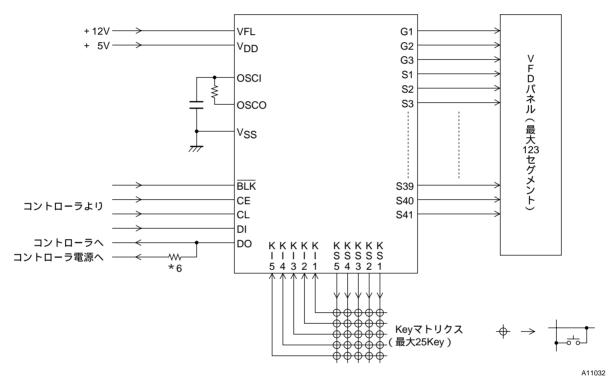
リセット期間中(BLK=「L」)の出力端子の状態

出力端子	リセット時の状態
S1 ~ S41	L
G1 ~ G3	L
KS1 ~ KS4	X *4
KS5	Н
DO	H *5

X: don't care

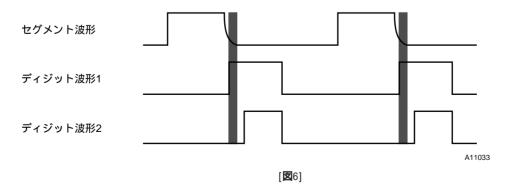
- *4:この出力端子は電源投入時、スリープコントロールデータ (S0, S1)が転送されるまで不定となる。
- *5: この出力端子はオープンドレイン出力なのでプルアップ抵抗 (1k ~10k)が必要であり、リセット期間中にKeyデータの 読取りをしても「H」固定である。

応用回路例



*6: DOは、オープンドレイン出力なのでプルアップ抵抗が必要である。また、このときの抵抗値は外部の配線容量により適当に(1k ~10k)選んで、波形がくずれないようにすること。

セグメント波形, ディジット波形に関する注意点



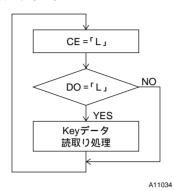
[図6]のように、使用するVFDパネルや配線の引き回しによりセグメント波形がなまり、しかも、ディジット波形1のようにほとんどディマーをかけないで使用した場合、VFDが淡く発光してしまう。ゆえに、セグメント波形をよく考慮してディジット波形2のようにディジット波形に充分にディマーをかけて使用すること。

コントローラによる表示データ転送時の注意点

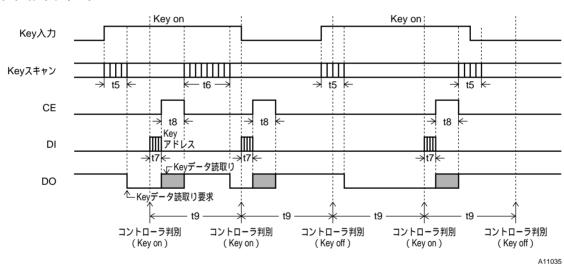
[図2]のように表示データ (D1~D123)を3回に分けて転送しているので、表示の品位上、30 ms]以内にすべての表示データを転送することを推奨する。

コントローラによるKeyデータの読取り方法とその注意点

(1) コントローラがタイマ処理で、Keyデータ読取りを行う場合 フローチャート



タイミングチャート



t52回のKeyスキャンのKeyデータが一致した場合のKeyスキャン実行時間 (38400T [s])

t62回のKeyスキャンのKeyデータが一致せず再びKeyスキャンを実行した場合のKeyスキャン実行時間 (76800T [s])

t7Key**アドレス** (8FH)**転送時間**

t8Keyデータ読取り時間

 $T = \frac{1}{fOSC}$

解説

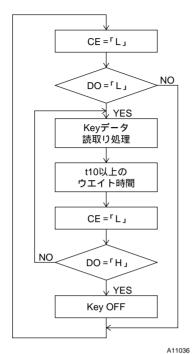
コントローラがタイマ処理で、Keyのオン/オフの判別 および Keyデータの読取りを行う場合は、t9時間毎に必ずCE =「L」の状態でDOの状態を確認し、DO = 「L」ならばKeyがオンされたと判断してKeyデータの読取りを行うこと。この時のt9は必ず

t9 > t7 + t8 + t6

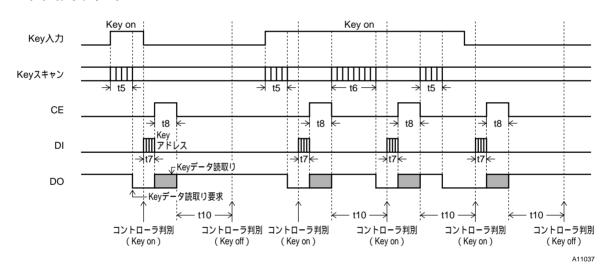
とすること。

もし、DO **= 「**H **」で**Keyデータの読取りを行った場合、Keyデータ (KD1 ~ KD25) および スリープアクノレッジデータ (SA) は無効である。

(2) コントローラが割込み処理で、Keyデータ読取りを行う場合 フローチャート



タイミングチャート



t52回のKeyスキャンのKeyデータが一致した場合のKeyスキャン実行時間 (38400T [s])

t62回のKeyスキャンのKeyデータが一致せず再びKeyスキャンを実行した場合のKeyスキャン実行時間

(76800T [s])

t7Key**アドレス** (8F_H)転送時間

 $T = \frac{1}{fOSC}$

t8Keyデータ読取り時間

解説

コントローラや割込み処理で、Keyのオン/オフの判別 および Keyデータの読取りを行う場合は、必ずCE = 「L」の時に DOの状態を確認し、DO = 「L」ならばKeyデータの読取りを行うこと。また、その後のKeyのオン/オフの判別は、t10時間後のCE = 「L」の時のDOの状態によって判断して、Keyデータの読取りを行うこと。この時のt10は必ず t10 > t6

とすること。

もし、DO **= 「**H **」で**Key**データの読取りを行った場合、**Key**データ** (KD1 ~ KD25) **および スリープアクノレッジデータ** (SA)**は無効である。**

- ■この資料の情報(掲載回路および回路定数を含む)は一例を示すもので、量産セットとしての設計を保証するものではありません。 また、この資料は正確かつ信頼すべきものであると確信しておりますが、その使用にあたって第3者の工業所有権その他の権利 るだ、この実行は正地ボットにおっていることをはいる。 の実施に対する保証を行うものではありません。 ■本書記載の製品は、極めて高度の信頼性を要する用途(生命維持装置、航空機のコントロールシステム等、多大な人的・物的損害
- を及ぼす恐れのある用途)に対応する仕様にはなっておりません。そのような場合には、あらかじめ三洋電機販売窓口までご相談 下さい。
- ■本書記載の製品が、外国為替および外国貿易管理法に定める戦略物資(役務を含む)に該当する場合、輸出する際に同法に基づく
- ■本書に記載された内容は、製品改善および技術改良等により将来予告なしに変更することがあります。したがって、ご使用の際には、「納入仕様書」でご確認下さい。